

T-61.246 Digitaalinen signaalinkäsittely ja suodatus

2. välikoe / Tentti 9.12.2004 klo 16-19. Salit M, G ja K.

Jos teet 2. välikokeen, vastaa kysymyksiin 3, 4, 5, 6.

Jos teet tentin, vastaa kysymyksiin 1, 2, 4, 5, 6.

Merkitse paperiin, suoritatko 2. välikokeen vai tentin.

Välikokeessa/Tentissä saa olla oma (graafinen) laskin. Laskimen muistiin ei saa tallettaa omia muistiinpanoja. Omaa taulukkokirjaa voi käyttää; tilaisuudessa jaetaan kaavakokoelma. **Kirjoita tarvittavat välivaiheet mukaan.**

T-osasto kerää **kurssipalautetta** kaikista syksyn 2004 kursseista.

ANNA KURSSIPALAUTETTA VERKOSSA OSOITTEESSA

<http://www.cs.hut.fi/Opinnot/Palaute/kurssipalaute.html>.

Linkki löytyy myös kurssin kotisivulta.

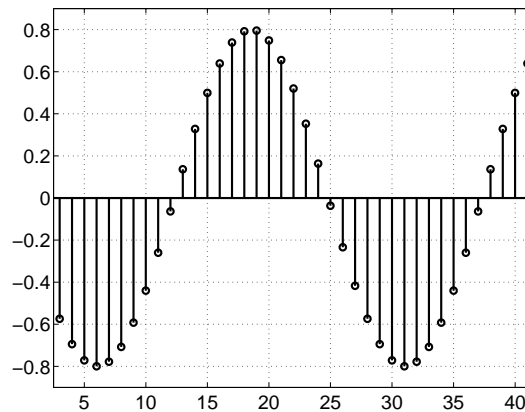
1. (6p, tentti)

- (2p) Mikä on sekvenssin $x[n] = 3 \cos((\pi/4)n) + \sin((\pi/6)n - \pi/4)$ perusjakso N_0 ?
- (2p) Mikä on sekvenssien $h[n] = \delta[n-1] - \delta[n-2]$ ja $x[n] = 2\delta[n-1] + \delta[n-2] - \delta[n-3]$ konvoluutio $y[n] = h[n] \otimes x[n]$?
- (2p) Mikä on kausaalisen ja stabiilin siirtofunktion

$$H(z) = \frac{1 - z^{-2}}{1 + 0.7z^{-1}}$$

käänteismuunnos $h[n]$ (impulssivaste)? Laske myös $h[5]$.

2. (6p, tentti) Kuvaan 1 on piirretty sekvenssi $x[n]$, joka on saatu näytteistämällä jatkuvaa signaalia $x(t)$ näytteenottotaajuudella $f_T = 10$ kHz. X-akselilla on indeksin n arvoja (ei sekunteja). Sekvenssi $x[n]$ on muotoa $x[n] = A \cos(2\pi(f/f_T)n + \theta)$.

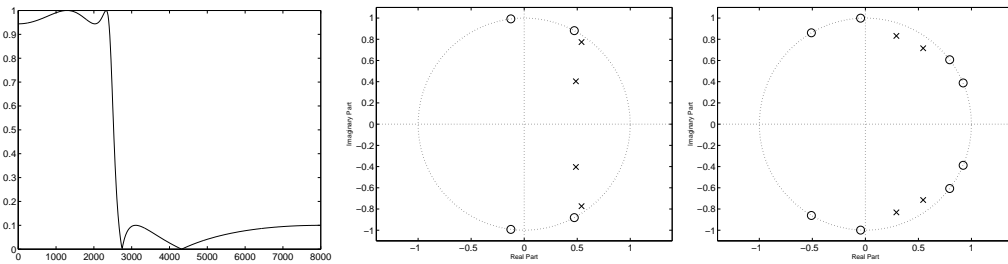


Kuva 1: Tehtävän 2 sekvenssi $x[n]$.

- (1p) Mikä on kunkin näytteen välinen aika (näyteväli) T_s sekunneissa?
- (2p) Arvioi kosinin taajuus f ja hahmottele diskreettiaikaisen sekvenssin $x[n]$ spektri $X(e^{j\omega})$ välillä $0 \dots f_T$ Hz.
- (1p) Hahmottele sekvenssistä $x[n]$ palautetun jatkuva-aikaisen signaalin $\hat{x}(t)$ spektri $|\hat{X}(j\Omega)|$ välillä $0 \dots f_T$ Hz.
- (2p) Mitä voidaan sanoa alkuperäisestä signaalista $x(t)$, josta kyseinen sekvenssi $x[n]$ on saatu näytteistämällä?

3. (6p, vk2) Ovatko seuraavat väittämät oikein (O) vai väärin (V)? Oikea vastaus +1p, väärä -0.5p, ei vastausta 0p. Vastaa niin moneen kuin haluat. Perusteluja ei tarvita. Tehtävän kokonaispistemäärä on 0-6p.

- FIR-siirtofunktion $H(z) = 1 - 0.3z^{-1} - 0.3z^{-2} + z^{-3}$ eräs monivaihetoteutus (polyphase realization) on $H(z) = E_0(z^2) + E_1(z^2)$, jossa $E_0(z) = 1 - 0.3z^{-1}$ ja $E_1(z) = -0.3 + z^{-1}$.
- Impulssi-invarianttimenetelmässä digitaalisen IIR-suotimen impulssivasteen $h[n]$ arvot ovat suoraan analogisen suotimen siirtofunktion $H(s)$ kertoimet.
- Suotimen skaalaamisella vaimennetaan signaalia ylivuotojen estämiseksi ja samalla parannetaan signaali-kohinasuhdetta (SNR).
- Matlab-koodi `freqz(B, A)` tuottaa kuvan 2(a) mukaisen kuvaajan, kun B ja A on laskettu etukäteen oikein, ja näytteenottotaajuutena on 16 kHz.
- Matlab-koodi `zplane(B, A)` tuottaa kuvan 2(b) mukaisen kuvaajan, kun B ja A on laskettu etukäteen oikein, ja näytteenottotaajuutena on 16 kHz.
- Kuvan 2(c) suotimen asteluku on 4.
- Downsämplätään 1000 Hertzin kosinisisignaalia siten, että alkuperäinen näytteenottotaajuus 16 kHz pudotetaan neljäsosaan eli tekijällä $M = 4$. Väite: Downsämplätyn signaalin taajuus on 250 Hz.
- Toisen asteen lohkojen (second-order systems) kaskadikytkentä (sarjaankytkentä) on herkempi kertoimien kvantisoinnille kuin vastaava suoran muodon (direct form) suodin.



Kuva 2: Tehtävään 3 liittyvät kuvat (a), (b), (c).

4. (6p, vk2, tentti) Tutkitaan toisen asteen LTI-suodinta, jonka siirtofunktio on

$$H_1(z) = \frac{1 - 1.18z^{-1} + z^{-2}}{1 + 1.58z^{-1} + 0.64z^{-2}}$$

jonka navat ovat $p = -0.79 \pm 0.1261j$ ja nollat $z = 0.59 \pm 0.8074j$ sekä amplitudivasteen maksimi kohdassa $\omega = \pi$.

- (4p) Suunnittele suodinta $H_1(z)$ hyväksikäyttäen neljännen asteen kaistanpäästösuodin $H_2(z)$, jonka maksimi on kohdassa $\omega = \pi/2$. Anna suodin $H_2(z)$ muodossa

$$H_2(z) = K \cdot \frac{1 + b_1z^{-1} + b_2z^{-2} + b_3z^{-3} + b_4z^{-4}}{1 + a_1z^{-1} + a_2z^{-2} + a_3z^{-3} + a_4z^{-4}}$$

- (2p) Määrittele kerroin K niin, että kaistanpäästösuotimen maksimiarvo on skaalattu ykköseksi.

5. (6p, vk2, tentti) Suunnitellaan FIR-suodin ikkunamenetelmällä, kun alipäästösuotimen rajataajuus on $f_c = 3000$ Hz ja näytteenottotaajuus $f_T = 12000$ Hz. Ikkunafunktioiden määrittelyä ja ominaisuuksia varten tutki taulukkoa 1.
- (1p) Piirrä ideaalisuotimen taajuusvaste $H_{ideal}(f)$.
 - (2p) Laske kyseisen ideaalisen suotimen impulssivaste $h_{ideal}[n]$. Anna sen arvot, kun $n = -3 \dots 3$.
 - (2p) Laske FIR-suotimen kertoimet $h_{FIR}[n]$ ikkunamenetelmällä käyttäen Hann-ikkunaa $w_H[n]$, jonka pituus on 7 ($M = 3$).
 - (1p) Arvioi saadun FIR-suotimen käyttökelpoisuutta, kun estokaistalta vaaditaan kyseinen 43,9 desibelin minimivaimennus.

| Window | $w[n], -M \leq n \leq M$ | Length of main lobe Δ_{ML} | Relative side lobe A_{sl} | Minimum stopband attenuation | Length of transition band $\Delta\omega$ |
|-------------|---|--------------------------------------|--------------------------------|------------------------------|---|
| Rectangular | 1 | $4\pi/(2M+1)$ | 13.3 dB | 20.9 dB | $0.92\pi/M$ |
| Hann | $0.5 + 0.5 \cos(\frac{2\pi n}{2M})$ | $8\pi/(2M+1)$ | 31.5 dB | 43.9 dB | $3.11\pi/M$ |
| Hamming | $0.54 + 0.46 \cos(\frac{2\pi n}{2M})$ | $8\pi/(2M+1)$ | 42.7 dB | 54.5 dB | $3.32\pi/M$ |
| Blackman | $0.42 + 0.5 \cos(\frac{2\pi n}{2M}) + 0.08 \cos(\frac{4\pi n}{2M})$ | $12\pi/(2M+1)$ | 58.1 dB | 75.3 dB | $5.56\pi/M$ |

Taulukko 1: Ikkunafunktioiden ominaisuuksia.

6. (6p, vk2, tentti) **Vaihtoehtoisesti A tai B.**

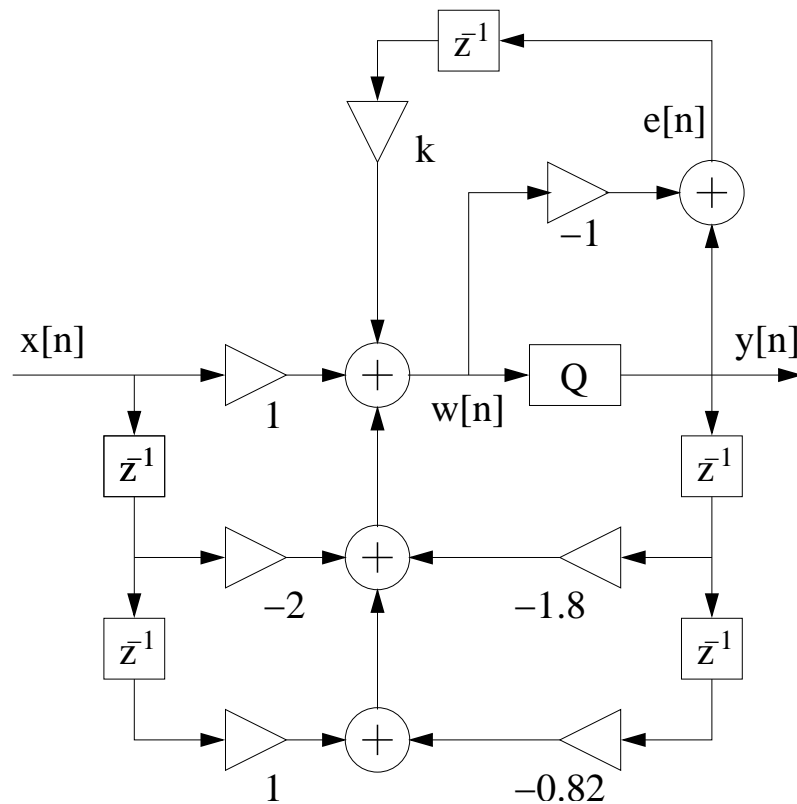
6A. Essee: FFT-algoritmit, erityisesti “Decimation-in-Time” ja “Decimation-in-Frequency”. Kaa-vojen johtoa ei tarvita.

6B. Alla olevan suotimen sisääntuloon tulevien arvojen bittimäärä on B . Kertolaskujen jälkeen määrä on $2B$. Jotta ulostulo saadaan jälleen B :n bitin suuruiseksi, joudutaan arvoa $w[n]$ kvantisoimaan (lohko Q).

Kvantisointivirhettä voidaan kompensoida ns. virheen takaisinkytkennän (error feedback, usein myös error-shaping filter) avulla. Kuvassa 3 on toisen asteen suodin, jossa mukana on ensimmäisen asteen virheen takaisinkytkentä.

Kirjoita ensin differenssiyhtälöt $e[n]$:lle ja $w[n]$:lle, ja kirjoita sitten taajuustasossa kvantisoitu ulostulo $Y(z)$ sisääntulon $X(z)$ ja kvantisointikohinan $E(z)$ avulla, ja vastaa

- kuinka suodin käyttäytyy, kun käytössä äärettömän pitkä sananpituus, ts. kvantisointia ei tapahdu ja $e[n] \equiv 0, \forall n$.
- kuinka kohinan spektri muokkautuu, jos kompensointia ei käytetä, ts. $k = 0$, ja jos $e[n]$ on valkoista kohinaa niin, että $E(z) = 1$ kaikilla taajuuksilla.
- millä mahdollisimman yksinkertaisella k :n arvolla kohina saadaan siirrettyä varsinaisen suotimen estokaistalle, jossa sen merkitys on vähäisempi.



Kuva 3: Toisen asteen suodin, jossa ensimmäisen asteen virheen takaisinkytkentä.